

	A000	A030	A060	A090	A120	A150	A180	A210	A240	A270	A300	A330
	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)	(Y)
1	0	-3,69	0,12	-0,09	0,13	-0,86	-0,66	-0,51	0,09	-0,8	-0,06	-1,51
2	3,62	0	3,03	2,7	3,53	2,87	2,76	2,59	3,39	2,37	3,16	1,74
3	0,12	-3,05	0	-1,03	-0,42	-0,36	-0,1	-0,64	-0,2	-1,03	-0,4	-1,82
4	0,81	-2,51	1,17	0	0	-0,17	0,7	0,53	0,71	-0,5	0,32	-1,25
5	0,25	-3,03	0,7	0,04	0	-0,99	-0,28	0,14	0,7	-0,82	-0,24	-1,65
6	0,94	-2,35	1,23	0,64	1,07	0	0,17	0,46	1,48	0,36	0,59	-1,07
7	0,24	-2,92	0,6	-0,03	0,43	-0,12	0	-0,5	0,38	-0,16	0,44	-1,56
8	0,53	-2,95	0,72	0,09	0,47	-0,07	0,37	0	0,23	-0,42	0,68	-0,86
9	0,45	-3,33	-0,09	-0,53	-0,26	-0,81	-0,27	-0,17	0	-1,33	-0,46	-1,35
10	1,54	-1,91	1,06	0,28	0,7	0,1	0,68	0,72	1,39	0	0,22	-0,92
11	0,17	-2,69	0,78	-0,4	-0,23	-0,67	-0,26	-0,15	0,57	-0,42	0	-1,98
12	1,51	-1,5	2,53	1,85	1,61	0,91	1,43	1,42	2,07	1,18	1,98	0

**POLYGON P12 TOS No.91400, měřený
na lasergoniometru GS1L, SMÚ Bratislava, 15-16.08.2012**

912:5921.8.2012

Výpočet 21.08.2012

Načtené vstupní hodnoty: I := READPRN("P12.dat") ■

Vyrovnané redukované směrové korekce "Kr", vyrovnané součtové korekce "K1j" a vyrovnané sousední korekce "Kij":

j := 1..6

Ism_j Ist_j = Kr_j = K1j_j = Ist_j = Jst_j = Kij_j =

1	0	-0.8	0	0	30	3.2
2	30	2.4	3.2	30	60	-3.3
3	60	-0.9	-0.1	60	90	0.8
4	90	-0.1	0.7	90	120	-0.4
5	120	-0.5	0.3	120	150	0.7
6	150	0.2	1	150	180	-0.6

j := 7..12 Ism Ist_j = Kr_j = K1j_j = Ist_j = Jst_j = ij_j =

7	180	-0.4	0.4	180	210	0.3
8	210	-0.1	0.7	210	240	0.6
9	240	-0.7	0.1	240	270	1
10	270	0.3	1.1	270	300	0.8
11	300	-0.5	0.3	300	330	1.7
12	330	1.2	2	330	0	-2

Vektor vyrovnaných redukovaných směrových korekcí je uložen pod názvem:

Kr := READPRN("p12gs1Kr.PRN")

Vektor vyrovnaných součtových korekcí je uložen pod názvem:

K1j := READPRN("p12gsK1j.PRN")

Vektor vyrovnaných sousedních korekcí je uložen pod názvem:

Kij := READPRN("p12gsKij.PRN")

SKO (podle DEBLERA):

s₀ = 0.05245

s_R = 0.0145

Chyby z II. systému (hodnoty měření, opravené o korekce goniometru - vyrovnané):

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
ΔKk =	-0.024	0.014	-0.061	3·10 ⁻³	0.046	-0.034	0.049	-0.043	-0.067	0.033	0.046	0.034
	-0.012	0.039	0.031	0.02	0.038	0.025	0.052	-0.039	-0.074	-0.079	0.015	-0.017
	-0.037	-0.033	0.012	5·10 ⁻³	-0.052	57·10 ⁻³	0.068	0.08	-0.065	-0.061	3·10 ⁻³	0.078
	0.063	-0.043	-0.045	-0.017	-0.049	57·10 ⁻³	0.031	0.1	-0.011	-0.047	0.062	-0.043
	0.068	-0.027	0.011	0.022	-0.058	0.037	-0.108	-0.021	-0.065	0.013	0.062	0.066
	3·10 ⁻⁴	0.05	-0.041	-0.029	-0.026	0.041	-0.038	0.063	0.037	57·10 ⁻³	57·10 ⁻³	-0.062
	0.021	0.021	0.075	-0.032	0.092	0.032	-0.084	-0.018	0.059	-0.058	-0.038	-0.07
	-0.041	0.029	0.023	0.011	-0.034	-0.024	-0.017	-0.038	0.106	0.032	0.019	-0.066
	-0.015	-0.071	0.042	0.02	0.01	-0.058	-0.051	-0.038	0.047	0.12	0.03	-0.037
	0.033	3·10 ⁻³	0.032	-0.011	57·10 ⁻³	-0.015	0.064	0.037	0.026	0.041	-0.233	0.033
	-0.042	3·10 ⁻³	-0.039	0.013	57·10 ⁻³	-0.013	0.032	-0.034	0.035	0.023	5·10 ⁻³	0.035
	-0.013	0.028	-0.039	-0.011	0.032	0.018	57·10 ⁻³	-0.049	-0.028	-0.02	0.032	0.047

j := 1..12 (Pk^{<1>})_j =

max(ΔKk) = 0.12

min(ΔKk) = -0.2325

Korekce otočného stolu:

-0.06792
0.31042
0.22208
0.01375
-0.08292
-0.18458
-0.37708
-0.20958
0.36208
0.45042
-0.05292
-0.38375

Matice chyb z II. systému uložena pod názvem:

WRITEPRN("p12g1DKk.PRN") := ΔKk ■

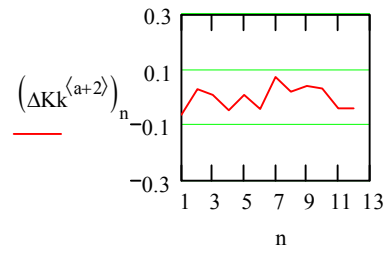
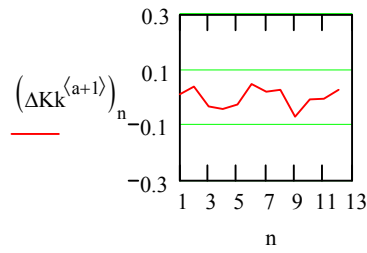
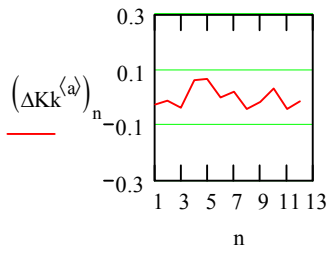
Vektor korekcí otočného stolu uložen pod názvem:

WRITEPRN("p12gs1PK.PRN") := Pk^{<1>} ■

$a := 1$

$a + 1 = 2$

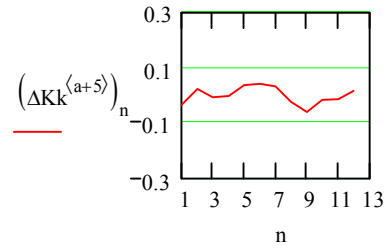
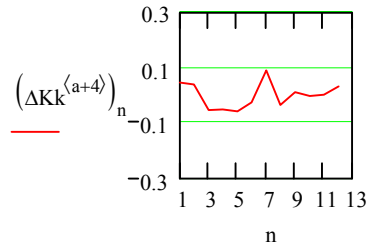
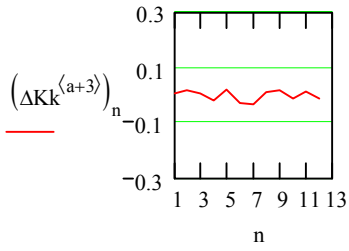
$a + 2 = 3$



$a + 3 = 4$

$a + 4 = 5$

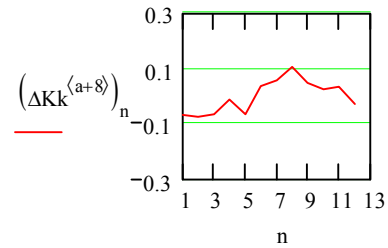
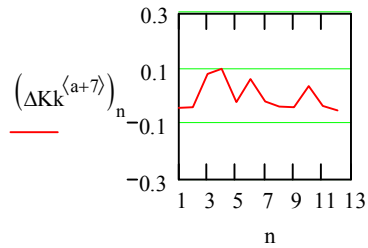
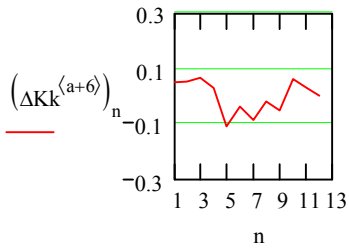
$a + 5 = 6$



$a + 6 = 7$

$a + 7 = 8$

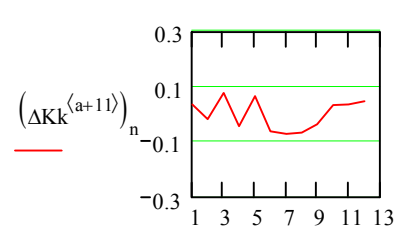
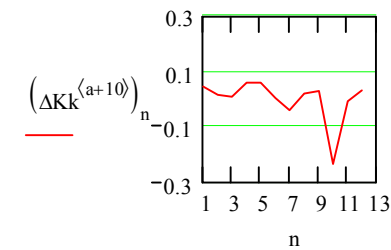
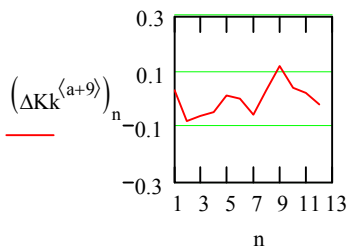
$a + 8 = 9$



$a + 9 = 10$

$a + 10 = 11$

$a + 11 = 12$



Korekce laserového goniometru:

